

О КОЛЕБАНИЯХ ПЕРИОДИЧЕСКОГО ТИПА В ЛИНЕЙНЫХ НЕАВТОНОМНЫХ СИСТЕМАХ ВТОРОГО ПОРЯДКА

Гребенцов Ю.М., Лаптинский В.Н.

Могилевский государственный университет продовольствия
г. Могилев, Республика Беларусь

Рассматривается задача об ω -периодических решениях системы

$$\frac{d^2x}{dt^2} = \lambda A(t)x + f(t) \quad (1)$$

с непрерывными ω -периодическими $(n \times n)$ -матрицей $A(t)$ и n -вектором $f(t)$; λ – скалярный параметр.

Согласно подходу [1, гл. 4], решение этой задачи отыскивается в виде

$$x(t, \lambda) = c(\lambda) + z(t, \lambda), \quad (2)$$

где $c(\lambda)$ – постоянный вектор, $z(t, \lambda)$ – ω -периодическая матрица, подчиненная интегральному условию

$$\int_0^{\omega} A(\tau)z(\tau, \lambda)d\tau = 0, \quad (3)$$

при этом предполагается, что $\det \tilde{A}(\omega) \neq 0$, где

$$\tilde{A}(\omega) = \int_0^{\omega} A(\tau)d\tau.$$

Данная задача на основе (1) – (3) сводится к эквивалентной интегральной задаче типа [1, с. 120]:

$$z(t, \lambda) = \int_0^{\omega} K_A(t, \tau)y(\tau, \lambda)d\tau, \quad (4)$$

$$y(t, \lambda) = \int_0^{\omega} K_E(t, \tau)[\lambda A(\tau)z(\tau, \lambda) + g(\tau)]d\tau, \quad (5)$$

где

$$K_H(t, \tau) = \begin{cases} \tilde{H}^{-1}(\omega) \int_0^{\tau} H(\sigma)d\sigma, & 0 \leq \tau \leq t \leq \omega, \\ -\tilde{H}^{-1}(\omega) \int_{\tau}^{\omega} H(\sigma)d\sigma, & 0 \leq t < \tau \leq \omega, \end{cases}$$

где E – единичная матрица,

$$g(t) = f(t) - \tilde{A}^{-1}(\omega) \int_0^{\omega} f(\tau)d\tau.$$

Исследованы вопросы разрешимости системы (4), (5), построения ее решения и оценки его области локализации.

Литература

1 Лаптинский, В.Н. Конструктивный анализ управляемых колебательных систем / В.Н. Лаптинский. – Минск : ИМ НАН Беларуси, 1998. – 300 с.